内視鏡手術システム

This Application claims benefit of Japaneses Application No.2003-62049 filed in Japan on March 7, 2003, the contents of which are incorporated by this reference.

BACKGROUND OF THE INVENTION

Field of the Invention

本発明は、遠隔的に手術を支援する内視鏡手術システムに関する。

Related Art Statement

近年、内視鏡装置は、広く用いられている。前記内視鏡装置は、体腔内に細長な挿入部を挿入することで、体腔内の臓器等を観察したり、必要に応じて処置具挿入用チャンネル内に挿入した処置具を用いて、各種治療処置ができるようになっている。

前記内視鏡を用いた内視鏡手術システムは、手術室において、様々なデータ/ 画像を有する機器システムが使用されている。

例えば、日本国特許公開2000-276540号公報に示されるような従来の技術では、患者の医療処置情報や内視鏡画像手術装置の操作情報等の情報を集積できるようになっている。

このような従来の内視鏡手術システムにおいて、麻酔関連機器と内視鏡関連機器は、データ量も多く複雑である。前記従来の内視鏡手術システムは、麻酔関連機器、内視鏡関連機器共別々にネットワークに接続され、独立してデータの転送等を行っている。

SUMMARY OF THE INVENTION

本発明の内視鏡手術システムは、手術室に設置され、所定の通信回線に接続された麻酔機器関連システムと共に使用可能な内視鏡システムと、前記麻酔機器関連システムに設けられ、情報を送受信可能な送受信部と、前記送受信部を介して前記麻酔機器関連システムより送信された第1の情報と、前記内視鏡システム内

で検出された第2の情報とを同一患者に対して関連づけ第3の情報を生成する情報生成部とを備えている。

۶

また、本発明の内視鏡手術システムは、手術中の麻酔に関連する麻酔関連情報を時系列的に順次記録可能な麻酔情報記録部を有する麻酔機器関連システムと、患者の術部画像情報を時系列的に順次記録する画像記録部を有する内視鏡システムと、前記麻酔機器関連システムと前記内視鏡システムとの間で通信する通信部と、前記通信部によって前記麻酔機器関連システムから前記内視鏡システムに通信された時刻情報に基づいて、前記画像記録部に記録された術部画像情報を読み出して前記通信部に出力する前記内視鏡システムに設けられた画像読み出し制御部と、前記画像読み出し制御部によって前記通信部を介して前記内視鏡システムから前記麻酔機器関連システムに送信された前記術部画像情報を同一患者の前記麻酔関連情報に関連づけて記録するように前記麻酔情報記録部を制御する前記麻酔機器関連システムに設けられた記録制御部とを備えている。

さらに、本発明の内視鏡手術システムは、麻酔機器関連システムの情報を院内ネットワークに接続されたサーバに設けられた記録装置に転送するか否かを選択するための情報転送選択部と、前記麻酔機器関連システムの情報を前記院内ネットワークに接続された前記サーバの前記記録装置に付加するか否かを選択するための記録情報選択部で選択された前記麻酔機器関連システムの情報を確認するための記録情報確認部と、前記記録情報確認部で確認された前記麻酔機器関連システムの情報を前記院内ネットワークに接続された前記サーバの前記記録装置に登録する記録情報付加部とを備えている。

さらに、また、本発明の内視鏡手術システムは、麻酔機器関連システムの情報に対して上限値、下限値を入力するための上限値・下限値入力部と、前記上限値・下限値入力部で入力された前記上限値、下限値に基づき、前記麻酔機器関連システムの異常を検知する異常検知部と、前記異常検知部により前記麻酔機器関連システムの異常を検知したときに、この麻酔機器関連システムの異常に連動して記録する前記内視鏡システム内の機能を選択するための連動機能選択部と、前記連動機能選択部で選択された前記内視鏡システム内の機能を実行し、前記麻酔機器関連システムの異常を記録する異常記録部と、前記異常記録部が記録した異常

検知前後の情報をファイル化するファイル化部とを備えている。

BRIEF DESCRIPTION OF THE DRAWINGS

図1は、本発明の第1の実施の形態に係る内視鏡手術システムの構成を示す構成図。

- 図2は、図1の内視鏡システムの構成を示す構成図。
- 図3は、図2の内視鏡システムの接続構成を示すブロック図。
- 図4は、図3のシステムコントローラの構成を示すブロック図。
- 図5は、図1の麻酔機器関連システムの構成を示すブロック図。
- 図6は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第1の操 作画面を示す図。
- 図7は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第2の操 作画面を示す図。
- 図8は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第3の操 作画面を示す図。
- 図9は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第4の操 作画面を示す図。
- 図10は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第5の操作画面を示す図。
- 図11は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第6の 操作画面を示す図。
- 図12は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第7の 操作画面を示す図。
- 図13は、図1の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第8の 操作画面を示す図。
- 図14は、図1の内視鏡システムで有するデータを麻酔機器関連システムを介 して院内ネットワークに保存する方法を示したフローチャート、
- 図15は、本発明の第2の実施の形態に係るはシステムコントローラの構成を 示すブロック図。

図16は、図15のシステムコントローラと接続される麻酔機器関連システム の構成を示すブロック図。

図17は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第1 の操作画面を示す図。

図18は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第2 の操作画面を示す図。

図19は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第3の操作画面を示す図。

図20は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第4 の操作画面を示す図。

図21は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第5 の操作画面を示す図。

図22は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第6 の操作画面を示す図。

図23は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第7 の操作画面を示す図。

図24は、図16の麻酔機器関連システムの集中操作パネルに表示される第8 の操作画面を示す図。

図25は、図16の麻酔機器関連システムの中の情報が異常値を示した場合に 異常値を示したデータとその時の内視鏡システムで有するデータを関連付けて院 内ネットワークに保存する方法を示す第1のフローチャート、

図26は、図16の麻酔機器関連システムの中の情報が異常値を示した場合に 異常値を示したデータとその時の内視鏡システムで有するデータを関連付けて院 内ネットワークに保存する方法を示す第2のフローチャート。

DETAILED DESCRIPTION OF PREFERRED ENBODIMENTS

以下、図面を参照して本発明の実施の形態を説明する。

(第1の実施の形態)

本実施の形態の内視鏡手術システムにおいて、図1に示すように、病院内には、

麻酔機器関連システム48が設置されている複数の手術室A~Jがある。

前記麻酔機器関連システム48は、LANケーブル等の通信回線45によりサーバ47が管理している院内ネットワーク44に接続されている。また、麻酔機器関連システム48は、図示しないケーブルにより内視鏡システム1に接続されている。麻酔機器関連システム48は、内視鏡システム1に対して双方向通信が可能である。尚、前記サーバ47は、図示しない記録装置を備えている。

図2に示すように、内視鏡システム1は、患者3が横たわる手術台2の両側に 第1のトロリー4及び第2のトロリー5とが配置されている。これらの両トロリー4、5には、観察、検査、処置、記録などを行う複数の内視鏡周辺機器が搭載 されている。

第1のトロリー4には、第1のTVカメラ装置6、第1の光源装置7、高周波焼灼装置(以下、電気メス)8、気腹装置9、ビデオプリンタ10、第1のディスプレイ12、集中操作パネル14、システムコントローラ15等が搭載されている。尚、集中操作パネル14は、看護師が医療機器の操作を集中して行うために非滅菌域に配置されている。この集中操作パネル14には、図示しないマウスとタッチパネル等のポインティングデバイスを有している。

前記第1のTVカメラ装置6、第1の光源装置7、高周波焼灼装置(以下、電気メス)8、気腹装置9、ビデオプリンタ10、第1のディスプレイ12、集中操作パネル14、システムコントローラ15等の機器は、後述するケーブルを介してシステムコントローラ15に接続されている。これら第1のTVカメラ装置6、第1の光源装置7、高周波焼灼装置(以下、電気メス)8、気腹装置9、ビデオプリンタ10、第1のディスプレイ12、集中操作パネル14、システムコントローラ15等の機器は、システムコントローラ15に対して双方向通信を行えるようになっている。

第1の光源装置7は、照明光を伝送するライトガイドケーブル16を介して第 1の内視鏡17に接続されている。第1の光源装置7は、照明光を第1の内視鏡 17のライトガイドに供給するようになっている。

第1の内視鏡17は、挿入部が患者3の腹部内に刺入され、第1の光源装置7からの照明光により患者3の腹部内の患部等を照明するようになっている。

第1の内視鏡17は、照明された患者3の腹部内の患部等の反射光を観察光学 系により取り込み、内視鏡像として接眼部へ伝送する。

この第1の内視鏡17の接眼部には、撮像素子を備えた第1のカメラヘッド19が装着されている。第1のカメラヘッド19は、第1の内視鏡17の接眼部から供給される内視鏡像を内蔵する図示しない撮像素子で提像し、撮像信号を出力するようになっている。

第1のカメラヘッド19からの撮像信号は、カメラケーブル20を介して第1のTVカメラ装置6に伝送される。第1のTVカメラ装置6は、伝送された撮像信号を図示しない信号処理回路で信号処理して映像信号を生成するようになっている。第1のTVカメラ装置6は、システムコントローラ15を介して第1のディスプレイ12に映像信号を出力して患部等の内視鏡画像を表示できるようにしている。

システムコントローラ15には、図示しない外部媒体記録装置が内蔵されており、外部記録媒体に記録された画像データを第1のディスプレイ12に出力して表示できるようにしている。

また、システムコントローラ15には、図示しない病院内に設けられた通信回線45に対して図示しないケーブルにより接続され、通信回線45に接続されたサーバ47の記録装置に記録された画像データ等を第1のディスプレイ12に出力して表示できるようにしている。

気腹装置 9 には CO 2 ボンベ 2 1 が接続され、気腹装置 9 から患者 3 に延びた 気腹チューブ 2 2 を介して患者 3 の腹部内に CO 2 ガスを供給できるようにして いる。

第2のトロリー5には、第2のTVカメラ装置23、第2の光源装置24、超音波処置装置25、VTR26 第2のディスプレイ27、集中表示パネル28及び中継ユニット29等の機器が搭載されている。第2のTVカメラ装置23、第2の光源装置24、超音波処置装置25、VTR26 第2のディスプレイ27、集中表示パネル28及び中継ユニット29等の機器は、図示しないケーブルで中継ユニット29に接続され、この中継ユニット29に対して双方向の通信が可能になっている。

第2の光源装置24は、照明光を伝送するライトガイドケーブル31を介して 第2の内視鏡32に接続されている。第2の光源装置24は、照明光を第2の内 視鏡32のライトガイドに供給するようになっている。

第2の内視鏡32は、挿入部が患者3の腹部内に刺入され、第2の光源装置2 4からの照明光により患者3の腹部内の患部等を照明するようになっている。

第2の内視鏡32は、照明された患者3の腹部内の患部等の反射光を観察光学 系により取り込み、内視鏡像として接眼部へ伝送する。

この第2の内視鏡32の接眼部には、撮像素子を備えた第2のカメラヘッド33が装着されている。第2のカメラヘッド33は、第2の内視鏡32の接眼部から供給される内視鏡像を内蔵する図示しない撮像素子で撮像し、撮像信号を出力するようになっている。

第2のカメラヘッド33からの撮像信号は、カメラケーブル34を介して第2のTVカメラ装置23に伝送される。第2のTVカメラ装置23は、伝送された撮像信号を図示しない信号処理回路で信号処理して映像信号を生成するようになっている。第2のTVカメラ装置23は、中継ユニット29を介して第2のディスプレイ27に映像信号を出力して患部等の内視鏡画像を表示できるようにしている。

システムコントローラ15と中継ユニット29とは、システムケーブル30により接続されている。更に、システムコントローラ15には、術者が滅菌域から機器操作を行うDrリモートコントローラ(以下、Drリモコンと記す)35が接続されている。

また、システムコントローラ15には、マイク36が接続できるようになっている。システムコントローラ15は、マイク36から入力された音声を認識し、 術者の音声により各機器を制御できるようになっている。

尚、超音波処置装置25には、ケーブル38を介してフットスイッチ37が接続されている。

図3に示すように、集中操作パネル14、第1のTVカメラ装置6、第1の光源装置7、電気メス8、気腹装置9、ビデオプリンタ10、第1のディスプレイ12は、それぞれ通信ケーブル40によりシステムコントローラ15に接続され

ており、このシステムコントローラ15に対してデータ及び映像信号を送受できるようになっている。

第2のTVカメラ装置23、第2の光源装置24、超音波処置装置25、VTR26、第2のディスプレイ27は、通信ケーブル41により中継ユニット29に接続されており、この中継ユニット29に対してデータ及び映像信号を送受できるようになっている。

また、中継ユニット29は、システムケーブル30(図2参照)によりシステムコントローラ15と接続されている。

集中操作パネル14は、集中操作パネルケーブル42を介してシステムコントローラ15に接続されている。また、この集中操作パネル14は、マイク36はヘッドセットケーブル36bを介してシステムコントローラ15に接続されている。Drリモコン35は、リモコンケーブル35bを介してシステムコントローラ15に接続されている。

集中表示パネル13は、システムケーブル46aを介してシステムコントロー ラ15に接続されている。また、集中表示パネル28は、システムケーブル46 bを介してシステムコントローラ15に接続されている。更に、麻酔機器関連シ ステム48は、システムケーブル49によりシステムコントローラ15と接続さ れている。

図4は、システムコントローラ15の内部構成を示している。

手術室に設置されているシステムコントローラ15には、CPU51、通信インターフェース(以下、I/Fと略記)52、集中操作パネルI/F53、ディスプレイI/F54、麻酔機器関連システムI/F55、記憶装置56が備えられている。

前記システムコントローラ15は、前記各医療機器に通信ケーブル57を介して通信 I / F 52により接続されている。前記システムコントローラ15は、前記集中操作パネル14に集中操作パネルケーブル42を介して集中操作パネル I / F 53により接続されている。前記システムコントローラ15は、ディスプレイ12に通信ケーブル40を介してディスプレイ I / F 54により接続されている。前記システムコントローラ15は、麻酔機器関連システム48にシステムケ

ーブル49を介して麻酔機器関連システムI/F55により接続されている。 前記I/F34~37と前記記憶装置56とはCPU51に接続されており、 このCPU51により集中制御されるようになっている。

図5は、麻酔機器関連システム48の内部構成である。

手術室に設置されている麻酔機器関連システム48は、CPU58、心拍数計測器59、血圧計60、酸素飽和度計測器61、麻酔装置62、集中操作パネルI/F63、ネットワークI/F64、内視鏡システムI/F65、記憶装置66が備えられている。

前記麻酔機器関連システム48は、内視鏡システム1にシステムケーブル49を介して内視鏡システムI/F65により接続されている。前記麻酔機器関連システム48は、院内ネットワーク44に通信回線45を介してネットワークI/F64により接続されている。

前記集中操作パネルI/F63,前記ネットワークI/F64と、心拍数計測器59、血圧計60、酸素飽和度計測器61、麻酔装置62、記憶装置66は、CPU58に接続されており、このCPU58により集中制御されるようになっている。

即ち、前記ネットワークI/F64と前記内視鏡システムI/F65とは送受信部を構成し、前記CPU58は情報生成部を構成している。

図6ないし図13は、麻酔機器関連システム48の集中操作パネル67の各種 操作画面を示している。

図6は、メイン画面70を示している。このメイン画面70には、情報転送スイッチ71が設けられている。前記集中操作パネル67は、前記メイン画面70において、情報転送スイッチ71が選択されると、図7に示す患者データ入力画面72に切り換わり、この患者データ入力画面72を表示するようになっている。

図7は、患者データ入力画面72を示している。この患者データ入力画面72 には、患者データ入力欄73とキーボードスイッチ74とNEXTスイッチ75 が設けられている。前記集中操作パネル67は、前記患者データ入力画面72に おいて、キーボードスイッチ74によって患者データが入力され、NEXTスイッチ75が選択されると、図8に示す記録情報選択画面76に切り換わり、この 記録情報選択画面76を表示するようになっている。

図8は、記録情報選択画面76を示している。この記録情報選択画面76には、静止画スイッチ77、動画スイッチ78、機器操作データスイッチ79が設けられている。前記集中操作パネル67は、前記記録情報選択画面76において、前記各スイッチが選択されると、それぞれの記録情報選択画面に切り換わり表示されるようになっている。

図9は、静止画の記録情報選択画面80を示している。この記録情報選択画面80には、システムコントローラ15の記憶装置56に記録された静止画を表示するようになっている。前記集中操作パネル67は、前記記録情報選択画面80において、所望の静止画が選択されると、図10に示す静止画確認画面81に切り換わり、この静止画確認画面81を表示するようになっている。

図10は、静止画確認画面81を示している。この静止画確認画面81には、 静止画表示エリア82とNEXTスイッチ83とBACKスイッチ84が設けら れている。前記静止画表示エリア82には、図9の記録情報選択画面80で選択 した静止画が拡大表示されるようになっている。

前記集中操作パネル67は、前記静止画確認画面81において、NEXTスイッチ83が選択されると、図11に示す情報付加画面85に切り換わり、この情報付加画面85を表示するようになっている。また、前記集中操作パネル67は、前記静止画確認画面81において、BACKスイッチ84が選択されると、図9の記録情報選択画面80に戻るようになっている。

図11は、情報付加画面85を示している。この情報付加画面85は、選択した登録データに麻酔機器関連システム48のデータを付加するか否かを選択するための画面である。前記情報付加画面85には、YESスイッチ86とNOスイッチ87とが設けられている。

前記集中操作パネル67は、前記情報付加画面85において、YESスイッチ86が選択されると、図12に示す付加機能選択画面88に切り換わり、この付加機能選択画面88を表示するようになっている。

また、前記集中操作パネル67は、前記情報付加画面85において、NOスイッチ87が選択されると、選択した情報が麻酔機器関連システム48及び院内ネ

ットワーク44を介してサーバ47の記録装置に登録されるようになっている (図1参照)。

図12は、付加機能選択画面88を示している。この付加機能選択画面88は、選択した登録データに麻酔機器関連システム48のデータを付加するための画面である。前記付加機能選択画面88には、心拍数スイッチ89と血圧スイッチ90と酸素飽和度スイッチ91及びNEXTスイッチ92が設けられている。

前記集中操作パネル67は、前記付加機能選択画面88において、登録する情報に付加したいデータが選択され、NEXTスイッチ92が選択されると、図13に示す登録情報確認画面93を表示するようになっている。

図13は、登録情報確認画面93を示している。この登録情報確認画面93には、記録情報表示エリア94と患者データ表示エリア95と麻酔機器関連システム48のデータ表示エリア96、登録スイッチ97と戻るスイッチ98が設けられている。

前記記録情報表示エリア94には、登録する静止画を表示するようになっている。前記患者データ表示エリア95には、入力した患者データを表示するようになっている。前記データ表示エリア96には、選択した機能の情報を表示するようになっている。

前記集中操作パネル67は、前記登録情報確認画面93において、登録スイッチ97が選択されると、表示されているデータが院内ネットワーク44を介してサーバ47の記録装置に記録されるようになっている。また、前記集中操作パネル67は、前記登録情報確認画面93において、戻るスイッチ98が選択されると、図10の静止画確認画面81に戻るようになっている。

図14は、内視鏡システム1で有するデータを麻酔機器関連システム48を介して院内ネットワーク44に保存する方法を示したフローチャートである。

図7において、内視鏡システム1で有するデータを麻酔機器関連システム48 を介して院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に記録し保 存する方法を説明する。

ステップS1として、麻酔機器関連システム48のCPU58は、集中操作パネル67に図6に示すメイン画面70を表示させる。

CPU58は、メイン画面70において、情報転送スイッチ71が術者により 選択されると、図7に示す患者データ入力画面72を表示させる。

ステップS2として、CPU58は、患者データ入力画面72において、術者の操作によりキーボードスイッチ74から患者データが入力される。本実施の形態では、患者データ入力画面72において、例えば氏名をKONISHI、年齢を26、性別を男、手技名を胆嚢摘出手術、年月日を2002年7月23日と入力される。

CPU58は、患者データ入力画面72において、NEXTスイッチ75が術者により選択されると、図8に示す記録情報選択画面76を表示させる。

ステップS3として、CPU58は、記録情報選択画面76において、院内ネットワーク44に登録する機能が術者により選択される。本実施の形態では、記録情報選択画面76において、例えば静止画を記録するために静止画スイッチ77が術者により選択されると、図9に示す静止画の記録情報選択画面80が表示される。

ステップS4として、CPU58は、記録情報選択画面80において、院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に登録する静止画が術者により選択される。本実施の形態では、記録情報選択画面80において、例えば静止画1が選択されると、図10に示す静止画1の静止画確認画面81が表示される。

ステップS5として、CPU58は、静止画確認画面81において、登録する 静止画が術者により確認され、NEXTスイッチ83が選択されると、図11に 示す情報付加画面85を表示させる。

ステップS6として、CPU58は、情報付加画面85において、麻酔機器関連システム48の情報を登録情報に付加するか否かを術者により選択される。

CPU58は、情報付加画面85において、YESスイッチ86が術者により選択されると、図12に示す付加機能選択画面88を表示させる。一方、集中操作パネル67は、情報付加画面85において、NOスイッチ87が術者により選択されると、ステップS9へ移行する。

ステップS7として、СРU58は、付加機能選択画面88において、付加す

る機能が術者により選択される。本実施の形態では、付加機能選択画面88において、例えば心拍数スイッチ89、血圧スイッチ90が選択され、これら2つのデータが付加される。

CPU58は、付加機能選択画面88において、NEXTスイッチ92が術者により選択され、図13に示す登録情報確認画面93を表示させる。

ステップS8として、CPU58は、登録情報確認画面93において、選択された情報を院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に登録するか否かを術者により選択される。

CPU58は、登録情報確認画面93において、選択された情報を院内ネットワーク44に登録される場合、登録スイッチ97が術者により選択され、ステップS9へ移行する。ステップS9として、CPU58は、選択された静止画、患者データ、心拍数、血圧を院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に登録する。

このように本実施の形態では、麻酔機器関連システム48を介して内視鏡システム1のデータを院内ネットワーク44へ転送することにより、手術室で用いられるデータを1つの経路で転送することが可能になるために構成が簡略化され、使い勝手が良い。

(第2の実施の形態)

第2の実施の形態は、第1の実施の形態とほとんど同じであるので、異なる点のみ説明し、同一の構成には同じ符号を付して説明を省略する。

図15は、システムコントローラ15の内部構成を示している。

システムコントローラ15は、第1の実施の形態に示す構成に加えてコード管理部99及び時間管理部100を有し、それぞれCPU51に接続されている。

図16は、麻酔機器関連システム48の内部構成を示している。

麻酔機器関連システム48は、第1の実施の形態に示す構成に加えて異常検知センサ101、コード管理部102、時間管理部103を有し、いずれもCPU 58と接続されている。

図17ないし図24は、麻酔機器関連システム48の集中操作パネル67の各種操作画面を示している。

図17は、麻酔機器関連システム48の集中操作パネル67のメイン画面94を示している。このメイン画面94には、情報連動スイッチ105が設けられている。集中操作パネル67は、前記メイン画面94において、情報連動スイッチ105が選択されると、図7に示す患者データ入力画面72を表示するようになっている。

図18は、上限値・下限値入力画面106を示している。この上限値・下限値入力画面106には、上限値入力欄107、下限値入力欄108、キーボードスイッチ109、NEXTスイッチ110が設けられている。

集中操作パネル67は、前記上限値・下限値入力画面106において、キーボードスイッチ109が用いられて心拍数、血圧、酸素飽和度の上限値、下限値が入力されようになっている。集中操作パネル67は、上限値・下限値入力画面106において、NEXTスイッチ110が選択されると、図19に示す連動機能選択画面111を表示するようになっている。

図19は、連動機能選択画面111を示している。この連動機能選択画面111には、静止画スイッチ112、動画スイッチ113、機器操作データスイッチ114、NEXTスイッチ115が設けられている。集中操作パネル67は、前記連動機能選択画面111において、連動させる機能が選択されると、異常を検知した際に記録する機能が設定されるようになっている。

図20は、登録情報選択画面116を示している。この登録情報選択画面116には、登録情報選択スイッチ117とNEXTスイッチ118とが設けられている。集中操作パネル67は、前記登録情報選択画面116において、連動させる機能が選択されると、異常を検知した際に記録する機能が設定されるようになっている。

また、集中操作パネル67は、前記登録情報選択画面116において、NEX Tスイッチ120が選択されると、図21に示す詳細画面(付加前)119を表 示するようになっている。

図21は、詳細画面(付加前)119を示している。この詳細画面(付加前) 119には、NEXTスイッチ120とBACKスイッチ121とが設けられている。集中操作パネル67は、前記詳細画面(付加前)119において、NEX Tスイッチ120が選択されると、図22に示す情報付加選択画面122を表示するようになっている。

また、集中操作パネル67は、前記詳細画面(付加前)119において、BACKスイッチ121が選択されると、図20の登録情報選択画面116に戻るようになっている。

図22は、情報付加選択画面122を示している。この情報付加選択画面12 2には、情報付加選択スイッチ123とNEXTスイッチ124とが設けられている。集中操作パネル67は、前記情報付加選択画面122において、付加する情報が選択され、NEXTスイッチ124が選択されると、図23に示す詳細画面(付加後)125を表示するようになっている。

図23は、詳細画面(付加後)125を示している。この詳細画面(付加後)125には、登録情報表示欄126、NEXTスイッチ127、BACKスイッチ128が設けられている。集中操作パネル67は、前記詳細画面(付加後)125において、NEXTスイッチ127が選択されると、図24に示すネットワーク登録画面129を表示するようになっている。

また、集中操作パネル67は、前記詳細画面(付加後)125において、BACKスイッチ128が選択されると、図22の情報付加選択画面122に戻るようになっている。

図24は、ネットワーク登録画面129を示している。このネットワーク登録画面129には、YESスイッチ130とNOスイッチ131とが設けられている。 集中操作パネル67は、前記ネットワーク登録画面129において、YESスイッチ130が選択すると、院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に情報が登録されるようになっている。

また、集中操作パネル67は、前記ネットワーク登録画面129において、NOスイッチ131が選択されると、図23の詳細画面(付加後)125に戻るようになっている。

図25及び図26は、麻酔機器関連システム48の中の情報が異常値を示した場合に異常値を示したデータとそのときの内視鏡システム1で有するデータを関連付けて院内ネットワーク44に保存する方法を示している。

ステップS31として、麻酔機器関連システム48のCPU58は、集中操作パネル67に図17に示すメイン画面104を表示させる。CPU58は、メイン画面104において、情報連動スイッチ105が術者により選択されると、図7に示す患者データ入力画面72を表示させる。

ステップS32として、CPU58は、患者データ入力画面72において、術者の操作によりキーボードスイッチ74から患者データが入力される。本実施の形態では、患者データ入力画面72において、例えば氏名をKONISHI、年齢を26、性別を男、手技名を胆嚢摘出手術、年月日を2002年7月23日と入力される。

CPU58は、患者データ入力画面72において、NEXTスイッチが術者により選択されると、図18に示す上限値・下限値入力画面106を表示させる。

ステップS33として、CPU58は、上限値・下限値入力画面106において、麻酔機器関連システム48の中の情報の上限値、下限値が術者により入力される。本実施の形態では、上限値・下限値入力画面106において、例えば、心拍数を60~90回/分、血圧を40~200mmHg、酸素飽和度を90~105%と設定される。

CPU58は、上限値・下限値入力画面106において、NEXTスイッチ1 10が術者により選択されると、図19に示す連動機能選択画面111を表示させる。

ステップS34として、CPU58は、連動機能選択画面111において、異常を検知したときに記録する内視鏡システム1内の機能、即ち連動させる選択機能スイッチが術者により選択される。本実施の形態では、連動機能選択画面111において、静止画スイッチ112が選択される。

CPU58は、連動機能選択画面111において、NEXTスイッチ115が 術者により選択されると、ステップS35へ移行する。ステップS35として、 CPU58は、麻酔機器関連システム48の中の情報の測定を開始し、ステップ S36へ移行する。

ステップS36として、CPU58は、麻酔機器関連システム48の中の情報に異常が発生しているかどうかを異常検知センサ101により判断される。本実

施の形態では、異常検知センサ101が異常を検知した場合、例えば血圧値が200mmHgを越えた場合、ステップS37へ移行する。CPU58は、異常検知センサ101が異常を検知しない場合は、ステップS35に戻る。

ステップS37として、CPU58は、異常検知センサ101が異常を検知したら検知前後のデータをファイル化する。本実施の形態では、例えば、発生5分前から異常検知後5分後までのデータを1つのファイルとして記憶装置66に記録させ、ステップS38へ移行する。

ステップS38として、CPU58は、記憶装置66に記録されたファイルに コード管理部102が Warning コードを割り当てさせる。本実施の形態では、例 えば Warning コード1を割り付け、ステップS39へ移行する。

ステップS39として、CPU58は、割り付けた Warning コード1を内視鏡システム1へ送信し、ステップS40へ移行する。ステップS40として、CPU58は、内視鏡システム1のCPU51に Warning コード1を受信させると共に、記憶装置56に Warning コード1を登録させ、ステップS41へ移行する。

ステップS41として、CPU58は、連動させる機能として選択された機能を起動させる。本実施の形態では、静止画が撮影され、内視鏡システム1の記憶装置56に記録される。その際、記録された情報には、麻酔機器関連システム48より送信された Warning コード1が割り付けられる。また、記録された情報には、コード管理部99が時間管理部100を用いて静止画を撮影した時間も割り付けられ、ステップS42へ移行する。

ステップS42として、CPU58は、連動させる機能として選択された機能を記録させてから一定時間経過したかどうかを判断する。CPU58は、一定時間経過した場合、ステップS41へ移行する。CPU58は、一定時間経過していない場合、ステップS43へ移行する。

ステップS43として、CPU58は、異常を検知してから一定時間経過したかどうかを判断する。CPU58は、一定時間経過した場合、ステップS44へ移行する。CPU58は、一定時間経過していない場合、ステップS42へ戻る。

ステップS44として、CPU58は、図20に示す登録情報選択画面116 を表示させる。CPU58は、登録情報選択画面116において、院内ネットワ ーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に登録する情報が術者により選択され、NEXTスイッチ118が選択されると、図21に示す詳細画面(付加前)119を表示させる。本実施の形態では、例えば、血圧1を選択する。

ステップS45として、CPU58は、詳細画面(付加前)119において、登録する血圧の情報の詳細を表示させる。CPU58は、詳細画面(付加前)119において、表示された情報を院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に登録される場合、NEXTスイッチ120が術者により選択されることで、図22に示す情報付加選択画面122を表示させる。

ステップS46として、CPU58は、情報付加選択画面122において、付加される情報を選択される場合、情報付加選択スイッチ123が術者により選択され、NEXTスイッチ124が選択されると、図23に示す詳細画面(付加後)125を表示させ、ステップS47へ移行する。

CPU58は、情報付加選択画面122において、情報付加選択スイッチ123が選択されずにNEXTスイッチ124が術者により選択された場合、ステップS48へ移行する。ステップS47として、CPU58は、情報付加選択画面122において、血圧の情報に血圧1と同じWarningコードを持った静止画を付加して表示させる。

CPU58は、情報付加選択画面122において、表示された情報を院内ネットワーク44に登録される場合、NEXTスイッチ127が術者により選択されることで、ステップS48へ移行する。一方、CPU58は、情報付加選択画面122において、BACKスイッチ128が術者により選択されると、ステップS48として、CPU58は、選択された情報を院内ネットワーク44上に接続されたサーバ47の記録装置に登録する。

このように第2の実施の形態では、第1の実施の形態の効果に加え、異常状態とその際の内視鏡システムが保有する情報を時系列的に関連性を持たせ記録することができるため術後の手間が大きく軽減される。

本発明は、上述した実施の形態に限定されるものではなく、本発明の要旨を変えない範囲において、種々の変更、改変等が可能である。

Having described the preferred embodements of the invention referring to the accompanying drawing, it should understood that the present invention is not limited to those precise embodements and various changes and modification thereof could be made by one skilled in the art without departing from the spirit or scope of the invention as defined in the appended claims.